

Задачи към курса "Математически модели във физиката "

В приведените по-долу задачи означенията следват тези от курса "Математически модели във физиката ". По-трудните задачи са отбелязани със *.

част 1 "Класическа механика".

1. Движение по действие на централни сили. Задача на Кеплер.

Задача 1.1. Пресмятайки интеграла

$$t - t_0 = \frac{p^2}{c} \int_{\varphi_0}^{\varphi} \frac{d\varphi}{(1 + e \cos(\varphi - \varphi_0))^2}.$$

посредством субституцията

$$\cos(\varphi - \varphi_0) = \frac{\cos E - e}{1 - e \cos E},$$

да се получи формулата

$$t - t_0 = \frac{p^2}{c(1 - e^2)^{\frac{3}{2}}} (E - e \sin E),$$

известна като **уравнение на Кеплер**. Ще отбележим, че изразяването на $E = E(t)$ чрез елементарни функции е невъзможно.

Задача 1.2. (Допълнителен пръв интеграл в задачата на Кеплер.)

Нека имаме движение под действието на централна сила с потенциал

$$V = -\frac{\alpha}{r}$$

и нека имаме първия интеграл:

$$\mathbf{M} = \mathbf{r} \times m\dot{\mathbf{r}} = \mathbf{C}.$$

Тогава уравнението:

$$m\dot{\mathbf{v}} = \frac{\alpha\mathbf{r}}{r^3} = -\text{grad}V(r)$$

има пръв интеграл

$$I(\mathbf{r}, \mathbf{v}) = \mathbf{v} \times \mathbf{M} + \frac{\alpha\mathbf{r}}{r} = \text{Const.}$$

Упътване. От условията на задачата имаме

$$\frac{dI}{dt} = \dot{\mathbf{v}} \times \mathbf{M} + \frac{\alpha\dot{\mathbf{v}}}{r} - \alpha \frac{(\mathbf{r} \cdot \dot{\mathbf{v}})\mathbf{r}}{r^3} = m\dot{\mathbf{v}} \times (\mathbf{r} \times \mathbf{v}) + \frac{\alpha\dot{\mathbf{v}}}{r} - \alpha \frac{(\mathbf{r} \cdot \dot{\mathbf{v}})\mathbf{r}}{r^3} = 0$$

За да получите последното равенство използвайте, че $\mathbf{a} \times (\mathbf{b} \times \mathbf{c}) = \mathbf{b}(\mathbf{a} \cdot \mathbf{c}) - \mathbf{c}(\mathbf{a} \cdot \mathbf{b})$ и $(\mathbf{r} \cdot \dot{\mathbf{r}}) = r^2$.

Задача 1.3. (пространствен осцилатор) Да се намери траекторията на движение в централно поле

$$V = \frac{kr^2}{2}$$

Упътване. Използвайте, че силата е централна, движението е в равнината Oxy . Следователно

$$V = \frac{k(x^2 + y^2)}{2} \Rightarrow \mathbf{F} = (-kx, -ky).$$

Задача 1.4. Да се докаже, че потенциала

$$V = -\frac{\alpha}{r} \quad r = \sqrt{(x - x_0)^2 + (y - y_0)^2 + (z - z_0)^2}$$

където (x_0, y_0, z_0) са координатите на привличащия център, удовлетворява уравнението на Лаплас

$$\Delta V = \frac{\partial^2 V}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial z^2} = 0.$$

Задача 1.5*. Нека $\mathbf{F}(\mathbf{r}) = F(r, \varphi)\mathbf{e}_r$ е централно силово поле (централна сила, \mathbf{e}_r – единичен вектор по \mathbf{r} .) То е потенциално тогава и сама тогава, когато $F = F(r)$, т.е. F не зависи явно от φ , потенциала

$$V(x, y) = V(r), \quad V(r) = -\int F(r) dr.$$

Упътване. Нека $\mathbf{F} = (X, Y) = (F_r, F_\varphi)$. Изразът

$$X dx + Y dy = F_r dr + F_\varphi d\varphi$$

е пълен диференциал тогава и само тогава, когато

$$\frac{\partial F_\varphi}{\partial r} = \frac{\partial F_r}{\partial \varphi}.$$

Но $F_\varphi = 0$ и следователно $\partial F_r / \partial \varphi = 0$, т.е.

$$F = F(r) \Rightarrow V = -\int F(r) dr.$$

За да завършим решението остава да напомним, че пълния диференциал е инвариантен при смяна на променливите.

2. Уравнения на Лагранж и Хамилтон.

задача 2.1 Функция на Лагранж за една свободна точка се дава в декартови координати с израза

$$L = \frac{mv^2}{2} = \frac{m}{2}(\dot{x}^2 + \dot{y}^2 + \dot{z}^2),$$

а. Покажете, че в цилиндрични координати

$$x = r \cos \varphi, \quad y = r \sin \varphi, \quad z = z,$$

имаме

$$L = \frac{m}{2}(\dot{r}^2 + r^2\dot{\varphi}^2 + \dot{z}^2),$$

б. Покажете, че в сферически координати

$$\left. \begin{aligned} x &= r \cos \psi \cos \varphi, \\ y &= r \cos \psi \sin \varphi, \\ z &= r \sin \psi, \\ (-\frac{\pi}{2} < \psi < \frac{\pi}{2}, \quad 0 \leq \varphi < 2\pi) \end{aligned} \right\},$$

имаме

$$L = \frac{m}{2}(\dot{r}^2 + r^2 \cos^2 \psi \dot{\varphi}^2 + r^2 \dot{\psi}^2).$$

задача 2.2 Да се намери хамилтониана и да се съставят уравненията на Хамилтон за механични системи с лагранжиан

$$L = \frac{3}{2}\dot{q}_1^2 + \frac{1}{2}\dot{q}_2^2 - q_1^2 - \frac{1}{2}q_2^2 - q_1q_2,$$

$$L = \frac{5}{2}\dot{q}_1^2 + \frac{1}{2}\dot{q}_2^2 + \dot{q}_1\dot{q}_2 \cos(q_1 - q_2) + 3 \cos q_1 + \cos q_2,$$

$$L = \frac{1}{2}(\dot{q}_1^2 + \dot{q}_2^2) + \frac{1}{4}(\dot{q}_1 + \dot{q}_3)^2 + \frac{1}{4}(\dot{q}_2 + \dot{q}_4)^2 - 2(q_1^2 + q_2^2 - q_1q_2) - \frac{1}{4}(q_3^2 + q_4^2).$$

задача 2.3. Да се намери лагранжиана и да се съставят уравненията на Лагранж за механични системи с хамилтониан

$$H = \frac{1}{2}(p_1^2 + p_2^2) + \frac{a}{4}(q_1 - q_2)^2 + \frac{b}{4}(q_1 + q_2)^2,$$

$$H = q_1p_2 - q_2p_1 + a(p_1^2 + p_2^2),$$

$$H = \frac{1}{2}(p_1^2 + \frac{p_2^2}{\sin^2 q_1}) - a \cos q_1.$$

задача 2.3 Да се решат уравненията на Хамилтон, ако

$$H = (p_1^2 + q_1^2)F(p_2, \dots, p_n, t).$$

задача 2.4 Нека

$$q_i = \varphi_i(\alpha_j, \beta_j, t), \quad p_i = \psi_i(\alpha_j, \beta_j, t), \quad i = 1, \dots, n$$

са решения на уравненията на Хамилтон

$$\dot{q}_i = \frac{\partial H_0}{\partial p_i} \quad \dot{p}_i = -\frac{\partial H_0}{\partial q_i}.$$

Да се намери движението на системата с хамилтониан

$$H_1 = \gamma(t)H_0(q_i, p_i).$$

3. Скобки на Поасон

задача 3.1 Нека означим координатите и импулсите на точка съответно чрез

$$x, y, z, \quad p_x = m\dot{x}, p_y = m\dot{y}, p_z = m\dot{z}$$

и нека компонентите на момента на количеството на движение са

$$m_x = yp_z - zp_y, \quad m_y = zp_x - xp_z, \quad m_z = xp_y - yp_x.$$

Да се покаже, че скобите на Поасон

$$\{p_x, p_y\} = 0, \quad \{p_x, m_y\} = p_z, \quad \{m_x, m_y\} = m_z.$$

задача 3.2 Да се пресметнат скобите на Поасон за

$$\varphi = q^2 + p^2, \quad \psi = \operatorname{arctg} \frac{p}{q}.$$

$$\varphi = \varphi(q^2 + p^2), \quad \psi = \operatorname{arctg} \frac{p}{q}.$$

$$\varphi = q_i, \quad \psi = \psi(q_1, \dots, q_n, p_1, \dots, p_n, t).$$

$$\varphi = p_i, \quad \psi = \psi(q_1, \dots, q_n, p_1, \dots, p_n, t).$$

$$\varphi = \varphi(p_1, q_1), \quad \psi = F(\varphi(p_1, q_1), q_2, \dots, q_n, p_2, \dots, p_n, t).$$

задача 3.3 Да се пресметнат скобите на Поасон за

$$\varphi = q \cos \omega t + \frac{p}{\omega} \sin \omega t, \quad \psi = p \cos \omega t - q \omega \sin \omega t.$$

задача 3.4 Да се пресметнат скобите на Поасон за

$$\varphi = \varphi\left[\sum_{i=1}^n (p_i^2 + q_i^2)\right], \quad \psi = \psi\left[\sum_{i=1}^n (p_i^2 + q_i^2)\right].$$

$$\varphi = \cos\left[\sum_{i=1}^n (p_i^2 + q_i^2)\right], \quad \psi = \sin\left[\sum_{i=1}^n (p_i^2 + q_i^2)\right].$$

задача 3.5 Да се пресметнат скобите на Поасон за

$$\varphi = f_1(g(q_i, p_i)), \quad \psi = f_2(g(q_i, p_i)).$$

част 2 "Квантова механика".

Задача 1.1. * Да се намери функцията $v(x)$, за която решението на уравнението на Шрьодингер

$$y'' + (k^2 - v(x))y = 0$$

се записва във вида

$$y_1 = e^{ikx} [2k + ia(x)].$$

Отговор

$$v(x) = \frac{-2\tau^2}{\text{ch}^2(\tau x - \varphi)}.$$

където τ, φ са реални константи.

Задача 1.1а. Да се покаже, че две линейно независими решения на уравнението

$$y'' + \left(k^2 + \frac{2\tau^2}{\text{ch}^2(\tau x - \varphi)}\right)y = 0$$

са функциите

$$f^+(x, k) = e^{ikx} \frac{k + i\tau \text{th}(\tau x - \varphi)}{k + i\tau}, \quad \left(\lim_{x \rightarrow \infty} f^+(x, k) e^{-ikx} = 1\right),$$
$$f^-(x, k) = e^{-ikx} \frac{k - i\tau \text{th}(\tau x - \varphi)}{k + i\tau}, \quad \left(\lim_{x \rightarrow -\infty} f^-(x, k) e^{ikx} = 1\right).$$

Квантово-механичната скобка на Поасон ще въведем по формулата

$$\{A, B\} = i[A, B], \quad (1)$$

където A и B са самоспрегнати оператори в съответното хилбертово пространство, комутаторът

$$[A, B] = AB - BA. \quad (2)$$

Задача 1.2. Да се покаже, че ако операторите

$$Q = x, \quad P = \frac{1}{i} \frac{d}{dx} \quad (3)$$

то

$$\{P, Q\} = i[P, Q] = I \leftrightarrow [Q, P] = iI, \quad (4)$$

където I е единичния оператор.

Задача 1.3. Да се намери решението $\varphi(x)$ на уравнението

$$(P - \rho I)\varphi(x) = i\gamma(Q - \sigma I)\varphi(x),$$

където операторите P и Q са определени, както в предишната задача, ρ, γ, σ са реални числа, $\gamma > 0$.

Задача 1.4. Нека самоспрегнатите оператори P и Q удовлетворяват комутационното съотношение (4), т.е. $[Q, P] = iI$. Да се покаже, че

$$[Q, P^n] = inP^{n-1}, \quad n = 2, 3, \dots$$

Задача 1.5.* Нека самоспрегнатите оператори P и Q удовлетворяват комутационното съотношение (4), т.е. $[Q, P] = iI$. Да се покаже, че

$$[P, P^2 f(Q)] = -iP^2 f'(Q),$$

$$[P, P f(Q) P] = -iP f'(Q) P,$$

$$[P, f(Q) P^2] = -i f'(Q) P^2,$$

където операторите

$$f(Q) = a_0 + a_1 Q + a_2 Q^2 + \dots + a_n Q^n + \dots,$$

$$f'(Q) = a_1 + 2a_2 Q + \dots + na_n Q^{n-1} + \dots,$$

$a_1, a_2, \dots, a_n, \dots$ са реални константи.

Задача 1.6.* Да се докаже, че за операторите

$$L = -D^2 + v(x), \quad A = -4D^3 + 6vD + 3v', \quad D = \frac{d}{dx}$$

е справедливо следното представяне

$$[A, L] = 6v(x)v_x(x) - v_{xxx}(x),$$

т.е. комутаторът на диференциалните оператори L и A е оператор на умножение на функцията $6v(x)v_x(x) - v_{xxx}(x)$.

Задача 1.7. Нека за операторите P_j и Q_k ($j, k=1, 2, 3$) са в сила комутационните съотношения:

$$[Q_j, Q_k] = 0, \quad [P_j, P_k] = 0, \quad [Q_j, P_k] = i\delta_{jk}, \quad j, k = 1, 2, 3, \quad (5)$$

наричани комутационни съотношения на Хайзенберг. Използвайки (5) да се покаже, за операторите на момента в квантовата механика

$$\begin{aligned} L_1 &= Q_2 P_3 - Q_3 P_2, \\ L_2 &= Q_3 P_1 - Q_1 P_3, \\ L_3 &= Q_1 P_2 - Q_2 P_1. \end{aligned} \quad (6)$$

имаме следните комутационни съотношения

$$[L_1, L_2] = iL_3,$$

$$[L_2, L_3] = iL_1,$$

$$[L_3, L_1] = iL_2.$$

При това за оператора на квадрата на импулса

$$L^2 = L_1^2 + L_2^2 + L_3^2.$$

имаме

$$[L_j, L^2] = 0, \quad j = 1, 2, 3.$$

Задача 1.8*. Нека функцията $u(x, y)$ удовлетворява уравнението на Лаплас

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = 0.$$

Да се покаже, че при смяната от декартови в полярни координати, т.е.

$$x = r \cos \varphi \quad y = r \sin \varphi.$$

функцията

$$\tilde{u}(r, \varphi) = u(r \cos \varphi, r \sin \varphi),$$

удовлетворява уравнението на Лаплас в полярни координати

$$\frac{\partial^2 \tilde{u}}{\partial r^2} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 \tilde{u}}{\partial \varphi^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial \tilde{u}}{\partial r} = 0.$$

Забележка. Резултата на тази задача обикновено се записва във вида

$$\frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} = \frac{\partial^2}{\partial r^2} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2}{\partial \varphi^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r}.$$

Задача 1.9. Нека имаме уравнението

$$\frac{\partial^2 \Phi}{\partial \varphi^2} + \nu \Phi = 0, \quad 0 \leq \varphi \leq 2\pi.$$

Да се намерят всички стойности на параметъра ν , за които решението $\Phi(\varphi)$ удовлетворява следните гранични условия

$$\Phi(0) = \Phi(2\pi) \quad \Phi'(0) = \Phi'(2\pi),$$

Упътване Използвайте, че общото решение на уравнението може да бъде записано във вида

$$\Phi(\varphi) = Ae^{i\sqrt{\nu}\varphi} + Be^{-i\sqrt{\nu}\varphi}, \quad \nu \neq 0,$$

$$\Phi(\varphi) = A + B\varphi, \quad \nu = 0.$$

Отговор

$$\nu = m^2, \quad m = 0, \pm 1, \pm 2, \dots$$

Задача 1.10. Нека имаме радиалното уравнение на Шрьодингер

$$\frac{d^2 S}{dr^2} + \frac{2}{r} \frac{dS}{dr} + \left\{ k^2 - V(r) - \frac{\lambda}{r^2} \right\} S = 0, \quad 0 < r < \infty.$$

Да се покаже, че ако положим

$$S = r^{-\frac{1}{2}} R(r),$$

получаваме уравнението

$$\frac{1}{r^2} \frac{d}{dr} \left(r^2 \frac{dR}{dr} \right) + \left(k^2 - V(r) - \frac{\lambda - 1/4}{r^2} \right) R = 0.$$

Да се покаже, че ако в последното уравнение направим смяната

$$R(r) = \chi(r)/r,$$

то:

$$\frac{d^2 \chi}{dr^2} + \left(k^2 - V(r) - \frac{\lambda - 1/4}{r^2} \right) \chi = 0.$$